

Лекция 7

Перенормировки, перенормируемость и ренормгруппа

Размерная регуляризация — не единственная. Рассмотрим другие регуляризации.

1. *Обрезание в импульсном пространстве* состоит в том, что интеграл $\int_E \frac{d^4 q}{(2\pi)^4}$ заменяется на $\int_{E, |q|^2 \leq \Lambda^2} \frac{d^4 q}{(2\pi)^4}$. Интеграл конечен при конечном параметре обрезания Λ . После вычисления контрчленов берется предел $\Lambda \rightarrow \infty$. Параметр Λ аналогичен параметру $\mu e^{1/2\varepsilon}$ в размерной регуляризации. Регуляризация обрезанием требует некоторой аккуратности, так как может зависеть от центра сферы интегрирования, а при взятии интегралов по частям следует заботиться о граничных вкладах.

2. *Регуляризация Паули–Вилларса* состоит в замене пропагатора $G_0(p) = \frac{i}{p^2 - m^2 + i0}$ на

$$G_0(p; M_1, M_2, \dots, M_k) = \frac{i}{p^2 - m^2 + i0} - \sum_{j=1}^k \frac{iA_j}{p^2 - M_j^2 + i0}.$$

Если

$$\sum_{j=1}^k M_j^n A_j = m^n \quad n = 0, 1, \dots, k-1,$$

то

$$G_0(p; M_1, M_2, \dots, M_k) \sim p^{-2k-2} \quad \text{при } p^2 \rightarrow \infty.$$

При $M_j \rightarrow \infty$ регуляризованный пропагатор переходит в обычный. Это самый универсальный метод регуляризации но и технически наиболее сложный.

Теперь обратимся к вопросу о перенормируемости теории φ^4 . Назовем *индексом расходимости* диаграммы суммарную степень импульсов q и дифференциалов dq . Иными словами, индекс расходимости I связан с числом петель L и числом внутренних линий M соотношением

$$I = DL - 2M.$$

Если индекс диаграммы отрицателен, диаграмма сходится. Если он равен нулю, диаграмма логарифмически расходится. Если он положителен, диаграмма расходится степенным образом.

Рассмотрим простейшие диаграммы:

диаграмма	$I(D)$	$I(4)$	$I(3)$	$I(2)$
	$2D - 6$	2	0	-2
	$D - 4$	0	-1	-2
	$2D - 10$	-2	-4	-6

Мы видим, что при $D = 4$ простейшая “двуногая” диаграмма расходится квадратично. Чтобы сделать ее конечной, надо дважды продифференцировать ее по p^2 . Интегрируя результат дважды, мы получим конечный результат $+C_1 + C_2 p^2$. Грубо говоря, C_1 перенормирует массу, а C_2 — поле φ . “Четвероногая” диаграмма расходится логарифмически. Дифференцируя ее и интегрируя обратно, получаем конечный результат + постоянную, перенормирующую константу связи. “Шестиногая” диаграмма конечна. При $D = 3$ бесконечно перенормируется только масса, а при $D = 2$ все приведенные диаграммы конечны.

Остаются ли диаграммы конечными после добавления новых петель? Петли к диаграммам можно добавлять нетривиальным образом так:



или так:



В первом случае мы добавляем одну петлю и две внутренних линии, т. е. $\Delta I = D - 4$. Во втором случае мы добавляем две петли и четыре внутренних линии, т. е. $\Delta I = 2D - 8$. Мы заключаем, что при $D > 4$ индекс расходимости диаграммы растет с числом петель и возникает потребность в контрчленах нового вида в действии. Эта ситуация отвечает *неперенормируемой* теории. При $D = 4$ индекс расходимости не меняется, так что можно ожидать, что теория *перенормируется*, т. е. хотя расходимости возникают в бесконечном числе диаграмм, все они перенормируются с помощью конечного числа контрчленов. При $D < 4$ теория *суперперенормируется*, т. е. имеется конечное число расходящихся диаграмм, не сводимых к более простым расходящимся диаграммам. В частности, бесконечные части контрчленов можно вычислить точно. Конечно, строгое доказательство перенормируемости требует более тонкого анализа (проблема перекрывающихся расходимостей), но и описанная схема действует довольно правильно.

Задача. Проанализировать таким же образом теорию φ^3 .

Мы уже видели, что некоторые изменения параметров модели не приводят к изменению ее физического содержания. Подобные изменения образуют группу, которая называется *ренормгруппой* или *группой перенормировок*. Рассмотрим коэффициенты $\Gamma_{n,0}$ в разложении $\Gamma[\varphi]$ по неперенормированному полю φ_0 . Очевидно,

$$\Gamma_{n,0}(p; \lambda_0 \mu^{4-D}, m_0) = Z_\varphi^{-n/2}(\lambda, m, \mu) \Gamma_n(p; \lambda, m, \mu). \quad (1)$$

Если мы удерживаем параметры лагранжиана $\lambda_0 \mu^{4-D}$ и m_0 , физическое содержание теории остается неизменным независимо от рецепта перенормировки или выбора μ . Давайте зафиксируем рецепт перенормировки и будем варьировать μ . Левая часть остается неизменной, поэтому

$$\mu \frac{d}{d\mu} Z_\varphi^{-n/2}(\lambda, m, \mu) \Gamma_n(p; \lambda, m, \mu) = 0$$

или

$$\left(\mu \frac{\partial}{\partial \mu} + \mu \frac{\partial \lambda}{\partial \mu} \frac{\partial}{\partial \lambda} + \mu \frac{\partial m}{\partial \mu} \frac{\partial}{\partial m} - \frac{n}{2} \mu \frac{\partial \log Z_\varphi}{\partial \mu} \right) \Gamma_n(p; \lambda, m, \mu) = 0. \quad (2)$$

Здесь $\partial \lambda / \partial \mu$ и т. п. обозначает производные при постоянных $\lambda_0 \mu^{4-D}$ и m_0 . В это уравнение входят только величины, конечные при $D \rightarrow 4$. Тогда производные можно тоже выразить через конечные величины:

$$\begin{aligned} \mu \frac{\partial \lambda}{\partial \mu} &= \beta \left(\lambda, \frac{m}{\mu} \right), \\ \mu \frac{\partial \log Z_\varphi^{1/2}}{\partial \mu} &= \gamma \left(\lambda, \frac{m}{\mu} \right), \\ \mu \frac{\partial \log m}{\partial \mu} &= \gamma_m \left(\lambda, \frac{m}{\mu} \right). \end{aligned}$$

Теперь рассмотрим масштабное преобразование $p \rightarrow e^t p$. Если мы одновременно с ним произведем замену $m \rightarrow e^t m$, $\mu \rightarrow e^t \mu$, $\varphi(x) \rightarrow e^{d_\varphi t} \varphi(x)$ ($d_\varphi = (D - 2)/2$ — размерность φ), физика не изменится. Это значит, что

$$\frac{d}{dt} e^{(nd_\varphi - D)t} \Gamma_n(e^t p; \lambda, e^t m, e^t \mu) = 0$$

(D в показателе экспоненты связано с тем, что коэффициентами в разложении эффективного действия являются по определению $(2\pi)^D \delta(\sum p_i) \Gamma_n(p)$ а не сами $\Gamma_n(p)$) или

$$\left(\frac{\partial}{\partial t} + \mu \frac{\partial}{\partial \mu} + m \frac{\partial}{\partial m} + (nd_\varphi - D) \right) \Gamma_n(e^t p; \lambda, m, \mu) = 0. \quad (3)$$

Исключая из (2) и (3) производную по μ , получаем

$$\frac{\partial}{\partial t} \Gamma(e^t p; \lambda, m, \mu) = \left(\beta \left(\lambda, \frac{m}{\mu} \right) \frac{\partial}{\partial \lambda} + \left[\gamma_m \left(\lambda, \frac{m}{\mu} \right) - 1 \right] m \frac{\partial}{\partial m} + D - n \left[d_\varphi + \gamma \left(\lambda, \frac{m}{\mu} \right) \right] \right) \Gamma(e^t p; \lambda, m, \mu). \quad (4)$$

Последнее уравнение представляет собой *уравнение перенормгруппы*, описывающее масштабную зависимость функций Γ . В случае рецепта перенормировки $\Sigma(m^2) = \Sigma'(m^2) = 0$, $\Gamma_4(p, p; p, p) = -i\lambda\mu^{4-D}$ имеем

$$\beta \left(\lambda, \frac{m}{\mu} \right) = \frac{3\lambda^2}{16\pi^2} + O(\lambda^3), \quad \gamma \left(\lambda, \frac{m}{\mu} \right) = \frac{1}{12} \left(\frac{\lambda}{16\pi^2} \right)^2 + O(\lambda^3).$$

При больших t все импульсы много больше m , поэтому удобно выбрать также $\mu \gg m$ и ввести *бегущие* константы:

$$\frac{d\lambda}{dt} = \beta(\lambda(t)), \quad \frac{d \log m}{dt} = \gamma_m(\lambda(t)) - 1. \quad (5)$$

В этом случае уравнение (4) легко интегрируется

$$\Gamma_n(e^t p; \lambda, m, \mu) = e^{Dt-n \int_0^t ds (d_\varphi + \gamma(\lambda(s)))} \Gamma(p, \lambda(t), m(t), \mu). \quad (6)$$

Мы видим, что асимптотики Γ_n при больших импульсах ведут себя так, как если бы поля $\varphi(x)$ обладали бы *аномальными* размерностями $d_\varphi + \gamma(\lambda(t))$, вообще говоря зависящими от масштаба.

Если схема перенормировки зависит от точки перенормировки M , как в описанной в предыдущей лекции схеме, то μ выпадает из перенормированного эффективного действия и уравнения (4)–(6) следует писать в том же самом виде, но с заменой μ на M . Явный вид функций β , γ и γ_m , конечно, меняется (см. предыдущую лекцию).